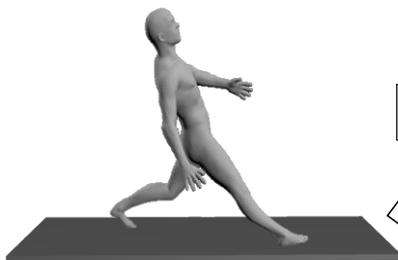


静摩擦係数
(すべり出し時)

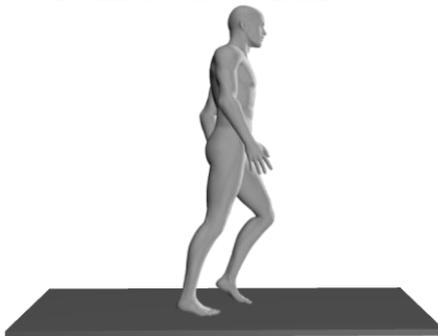
低い場合

すべり発生！ → 姿勢の乱れ



十分に高い場合

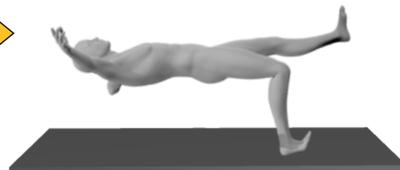
安全歩行が可能



動摩擦係数
(すべり中)

低い場合

転倒！！



十分に高い場合

姿勢回復 → 転倒回避

